

«Поволжская электротехническая компания»



421851

**МЕХАНИЗМЫ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ
ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ОДНОБОРОТНЫЕ**

МЭОФ группы 40 и 160

МЭО группы 40 и 160

**Руководство по эксплуатации
ВЗИС.421321.025 РЭ
(БСП-10)**



**ООО «Поволжская
электротехническая компания»**

Почтовый адрес:

Российская Федерация, Чувашская Республика,
428000, г.Чебоксары, а/я 163

Тел./факс: (8352) 57-05-16, 57-05-19

Электронный адрес E-mail: info@piek.ru

Сайт: www.piek.ru

СОДЕРЖАНИЕ	Стр.
1. Описание и работа механизмов.....	5
1.1 Назначение механизмов.....	5
1.2 Технические характеристики.....	5
1.3 Состав, устройство и работа механизма.....	10
1.4 Устройство и работа основных узлов механизма.....	10
1.5 Маркировка механизма.....	12
2 Использование по назначению.....	13
2.1 Эксплуатационные ограничения.....	13
2.2 Подготовка механизма к использованию.....	13
3 Техническое обслуживание.....	15
4 Транспортирование и хранение.....	16
5 Утилизация.....	16
ПРИЛОЖЕНИЯ:	
А - Общий вид, габаритные и присоединительные размеры механизмов	23
Б - Схемы электрические принципиальные механизмов.....	24
В - Схемы подключения исполнительного механизма МЭО(Ф).....	25
Г – Условное обозначение механизмов.....	26

Руководство по эксплуатации (далее РЭ) предназначено для ознакомления потребителя с механизмами исполнительными электрическими однооборотными фланцевыми МЭОФ группы 40 и группы 160 (далее – МЭОФ) и с механизмами исполнительными электрическими однооборотными рычажными МЭО группы 40 и группы 160 (далее – МЭО) с целью обеспечения полного использования их технических возможностей.

РЭ содержит сведения о технических данных механизма, устройстве, принципе действия, мерах по обеспечению безопасности, техническому обслуживанию, транспортированию и хранению, а также другие сведения, соблюдение которых гарантирует безотказную работу механизма.

Работы по монтажу, регулировке и пуску механизма разрешается выполнять лицам, имеющим специальную подготовку и допуск к эксплуатации электроустановок напряжением до 1000 V.

РЭ распространяется на типы механизмов, указанные в таблице 2, изготовленные по конструкторской документации ВЗИС.421321.001, ВЗИС.421321.002, ВЗИС.421321.025.

Во избежание поражения электрическим током при эксплуатации механизма должны быть осуществлены меры безопасности, изложенные в разделе 2 «Использование по назначению».

Приступать к работе с механизмами только после ознакомления с настоящим руководством по эксплуатации!

ВНИМАНИЕ! До изучения руководства по эксплуатации механизмы не включать!

Надежность и долговечность механизмов обеспечиваются как качеством изготовления, так и строгим соблюдением условий по эксплуатации.

Предприятие непрерывно проводит работы по совершенствованию конструкции механизмов, поэтому некоторые конструктивные изменения в РЭ могут быть не отражены.

1. ОПИСАНИЕ И РАБОТА МЕХАНИЗМОВ

1.1 Назначение механизмов

1.1.1 Механизмы предназначены для перемещения регулирующих органов в системах автоматического регулирования технологическими процессами в соответствии с командными сигналами, поступающими от регулирующих и управляющих устройств. Механизмы соответствуют техническим условиям ТУ 4218-002-70235294-2004.

Механизмы предназначены для применения в энергетике, машиностроении, газовой, пищевой промышленности, в инженерных сетях водоснабжения в жилищно-коммунальном хозяйстве и т.д.

Механизмы имеют одинаковую конструктивную базу и отличаются способом присоединения к регулируемому органу арматуры. Механизмы МЭО устанавливаются отдельно от регулирующего органа и соединяются с ним посредством соединительной тяги. Механизмы МЭОФ устанавливаются непосредственно на трубопроводной арматуре и соединяются со штоком регулирующего органа посредством втулки.

1.1.2 Механизмы изготавливаются в серийном исполнении в следующих климатических условиях по ГОСТ 15150-69 согласно таблице 1.

Таблица 1- Климатические исполнения механизмов

Климатическое исполнение и категория размещения	Температура окружающей среды	Верхнее значение относительной влажности окружающей среды
У1; У2	от минус 40 до плюс 45 ⁰ С	до 98 % при температуре 25 ⁰ С и более низких температурах без конденсации влаги.
Т2	от минус 10 до плюс 50 ⁰ С	до 100 % при температуре 35 ⁰ С и более низких температурах с конденсацией влаги.
УХЛ1; УХЛ2	от минус 60 до плюс 40 ⁰ С	до 100 % при температуре 25 ⁰ С и более низких температурах с конденсацией влаги.

Механизмы с категорией размещения «2» по ГОСТ 15150-69 предназначены для эксплуатации под навесом, исключая прямое воздействие атмосферных осадков или в помещениях.

1.1.3 Степень защиты механизмов IP 65 по ГОСТ 14254-2015 обеспечивает работу механизма при наличии в окружающей среде пыли и струй воды.

1.1.4 Механизмы не предназначены для работы в средах, содержащих агрессивные пары, газы и вещества, вызывающие разрушение покрытий, изоляции и материалов, и во взрывоопасных средах.

1.1.5 Механизмы устойчивы и прочны к воздействию синусоидальных вибраций по группе исполнения VI ГОСТ Р 52931-2008.

1.1.6 Механизмы устойчивы и прочны к воздействию атмосферного давления по группе исполнения PI ГОСТ Р 52931-2008.

1.1.7 Работоспособное положение механизмов – любое. Для механизмов МЭОФ рабочее положение обусловлено положением регулирующего органа.

1.2 Технические характеристики

1.2.1 Типы механизмов и их основные технические данные приведены в таблице 2.

1.2.2 Электрическое питание электродвигателя механизма осуществляется:

- трехфазной сети переменного тока с номинальным напряжением 380V частотой 50 Hz;
- однофазной сети переменного тока с номинальным напряжением 220V частотой 50 Hz.

Таблица 2 – Исполнения механизмов типа МЭО и МЭОФ с блоком БСП-10

Условное обозначение механизма	Номинальный крутящий момент на выходном валу, Nm	Номинальное время полного хода выходного вала, s	Номинальный полный ход выходного вала, г	Тип электродвигателя	Потребляемая мощность W, не более	Масса, не более, kg
1	2	3	4	5	6	7
Механизмы МЭО группы 40						
МЭО-16/25-0,25X-01	16	25	0,25	ДСР70-0,1-375	44	5,5
МЭО-16/63-0,63X-01	16	63	0,63			
МЭО-40/63-0,25X-01	40	63	0,25			
МЭО-40/160-0,63X-01	40	160	0,63			
МЭО-16/63-0,25X-01	16	63	0,25			
МЭО16/160-0,63X-01	16	160	0,63			
МЭО-16/25-0,25X-01К	16	25	0,25	ДСР70-0,1-375	38	
МЭО-16/63-0,63X-01К	16	63	0,63			
МЭО-40/63-0,25X-01К	40	63	0,25			
МЭО-40/160-0,63X-01К	40	160	0,63			
МЭО16/63-0,25X-01К	16	63	0,25			
МЭО16/160-0,63X-01К	16	160	0,63			
МЭО-16/10-0,25X-93	16	10	0,25	ДСР110-0,5-187,5	104	7,5
МЭО-16/25-0,63X-93	16	25	0,63			
МЭО-40/25-0,25X-93	40	25	0,25			
МЭО-40/63-0,63X-93	40	63	0,63			
МЭО-80/63-0,25X-93	80	63	0,25			
МЭО-80/160-0,25X-93	80	160	0,25			
МЭО-75/47-0,25X-20	75	47	0,25	ДСР110-0,5-187,5	84	
МЭО-16/10-0,25X-93К	16	10	0,25			
МЭО-16/25-0,63X-93К	16	25	0,63			
МЭО-40/25-0,25X-93К	40	25	0,25			
МЭО-40/63-0,63X-93К	40	63	0,63			
МЭО-80/63-0,25X-93К	80	63	0,25			
МЭО-80/160-0,25X-93К	80	160	0,25	ДСР110-1,3-187,5	164	
МЭО-75/47-0,25X-20К	75	47	0,25			
МЭО-64/15-0,25X-99	64	15	0,25			
МЭО-40/10-0,25X-99	40	10	0,25			
МЭО-40/25-0,63X-99	40	25	0,63			
МЭО-80/25-0,25X-99	80	25	0,25			
МЭО-80/63-0,63X-99	80	63	0,63	ДСР110-1,3-187,5	104	
МЭО-64/15-0,25X-99К	64	15	0,25			
МЭО-40/10-0,25X-99К	40	10	0,25			
МЭО-40/25-0,63X-99К	40	25	0,63			
МЭО-80/25-0,25X-99К	80	25	0,25			
МЭО-80/63-0,63X-99К	80	63	0,63			

Продолжение таблицы 2

1	2	3	4	5	6	7
Механизмы МЭО группы 160						
МЭО-64/10-0,25-92С	64	10	0,25	ДСР110-1,3-187,5	164	
МЭО-64/25-0,63Х-92С	64	25	0,63			
МЭО-100/63-0,63Х-92С	100	63	0,63			
МЭО-100/25-0,25Х-92С	100	25	0,25			
МЭО-130/63-0,63Х-92С	130	63	0,63			
МЭО-130/25-0,25Х-92С	130	25	0,25			
МЭО-90/15-0,25Х-92С	90	15	0,25			
МЭО-150/30-0,25Х-92С	150	30	0,25			
МЭО-140/30-0,25Х-20С	140	30	0,25			
МЭО-64/10-0,25Х-92СК	64	10	0,25			
МЭО-64/25-0,63Х-92СК	64	25	0,63			
МЭО-100/63-0,63Х-92СК	100	63	0,63			
МЭО-100/25-0,25Х-92СК	100	25	0,25			
МЭО-130/63-0,63Х-92СК	130	63	0,63			
МЭО-130/25-0,25Х-92СК	130	25	0,25			
МЭО-90/15-0,25Х-92СК	90	15	0,25			
МЭО-150/30-0,25Х-92СК	150	30	0,25			
МЭО-140/30-0,25Х-20СК	140	30	0,25			
МЭО-160/63-0,25Х-92С	160	63	0,25	ДСР110-0,5-187,5	104	8,8
МЭО-200/63-0,25Х-92С	200	63	0,25	ДСР110-0,5-187,5	84	
МЭО-200/180-0,25Х-92С	200	180	0,25			
МЭО-160/63-0,25Х-92СК	160	63	0,25	ДСР110-0,5-187,5	84	
МЭО-200/63-0,25Х-92СК	200	63	0,25			
МЭО-200/180-0,25Х-92СК	200	180	0,25			
Механизмы МЭОФ группы 40						
МЭОФ-16/25-0,25Х-02	16	25	0,25	ДСР70-0,1-375	44	5,4
МЭОФ-16/63-0,63Х-02	16	63	0,63			
МЭОФ-40/63-0,25Х-02	40	63	0,25			
МЭОФ-40/160-0,63Х-02	40	160	0,63			
МЭОФ-16/25-0,25Х-02К	16	25	0,25	ДСР70-0,1-375	38	
МЭОФ-16/63-0,63Х-02К	16	63	0,63			
МЭОФ-40/63-0,25Х-02К	40	63	0,25			
МЭОФ-40/160-0,63Х-02К	40	160	0,63			
МЭОФ-16/10-0,25Х-96	16	10	0,25	ДСР110-0,5-187,5	104	6,6
МЭОФ-16/25-0,63Х-96	16	25	0,63			
МЭОФ-40/25-0,25Х-96	40	25	0,25			
МЭОФ-40/63-0,63Х-96	40	63	0,63			
МЭОФ- 80/160-0,25Х-96	80	160	0,25			
МЭОФ-80/63-0,25Х-96	80	63	0,25			
МЭОФ-16/10-0,25Х-96К	16	10	0,25	ДСР110-0,5-187,5	84	
МЭОФ-16/25-0,63Х-96К	16	25	0,63			
МЭОФ-40/25-0,25Х-96К	40	25	0,25			
МЭОФ-40/63-0,63Х-96К	40	63	0,63			
МЭОФ- 80/160-0,25Х-96К	80	160	0,25			
МЭОФ-80/63-0,25Х-96К	80	63	0,25			
МЭОФ-40/25-0,63Х-99	40	25	0,63	ДСР110-1,3-187,5	164	
МЭОФ-40/10-0,25Х-99	40	10	0,25			
МЭОФ-80/25-0,25Х-99	80	25	0,25			
МЭОФ-80/63-0,63Х-99	80	63	0,63			

Продолжение таблицы 2

1	2	3	4	5	6	6
МЭОФ-64/15-0,25Х-99К	64	15	0,25	ДСР110-1,3-187,5	104	7,2
МЭОФ-40/25-0,63Х-99К	40	25	0,63			
МЭОФ-40/10-0,25Х-99К	40	10	0,25			
МЭОФ-80/25-0,25Х-99К	80	25	0,25			
МЭОФ-80/63-0,63Х-99К	80	63	0,63			
Механизмы МЭОФ группы 160						
МЭОФ-64/10-0,25Х-92С	64	10	0,25	ДСР110-1,3-187,5	164	8,3
МЭОФ-64/25-0,63Х-92С	64	25	0,63			
МЭОФ-100/25-0,25Х-92С	100	25	0,63			
МЭОФ-100/63-0,63Х-92С	100	63	0,63			
МЭОФ-130/25-0,25Х-92С	130	25	0,25			
МЭОФ-130/63-0,63Х-92С	130	63	0,63			
МЭОФ-90/15-0,25Х-92С	90	15	0,25			
МЭОФ-150/30-0,25-92С	150	30	0,25	ДСР110-1,3-187,5	104	
МЭОФ-64/10-0,25Х-92СК	64	10	0,25			
МЭОФ-64/25-0,63Х-92СК	64	25	0,63			
МЭОФ-100/25-0,25Х-92СК	100	25	0,25			
МЭОФ-100/63-0,63Х-92СК	100	63	0,63			
МЭОФ-130/25-0,25Х-92СК	130	25	0,25			
МЭОФ-130/63-0,63Х-92СК	130	63	0,63			
МЭОФ-90/15-0,25Х-92СК	90	15	0,25			
МЭОФ-150/30-0,25-92СК	150	30	0,25			
МЭОФ-160/63-0,25Х-92С	160	63	0,25			
МЭОФ-200/63-0,25Х-92С	200	63	0,25	8,9		
МЭОФ-200/180-0,25Х-92С	200	180	0,25	ДСР110-0,5-187,5	84	7,9
МЭОФ-160/63-0,25Х-92СК	160	63	0,25			8,9
МЭОФ-200/63-0,25Х-92СК	200	100	0,25			
МЭОФ-200/180-0,25Х-92СК	200	180	0,25			
Механизмы МЭОФ группы 40 и 160						
МЭОФ-40/4-0,25М-92СК	40	4	0,25	АИР 56 В4	284	8,7
МЭОФ-65/4-0,25М-92СК	65	5	0,25			
МЭОФ-40/2-0,25М-92СК	40	2	0,25	АИР 56 А4	212	8,8
МЭОФ-100/10-0,25М-92СК	100	10	0,25			
МЭОФ-100/25-0,63М-92СК	100	25	0,63			
Механизмы МЭО группы 160						
МЭО-100/25-0,63М-92СК	100	25	0,63	АИР 56 А4	212	9,1
МЭО-100/10-0,25М-92СК	100	10	0,25			
<p>Примечания: Буквой Х условно обозначено исполнение блока БСП-10, каждый механизм может быть изготовлен с различными исполнениями: У – блок сигнализации положения токовый (далее – блок БСПТ-10М); Р - блок сигнализации положения реостатный (далее блок БСПР-10); И блок сигнализации положения индуктивный (далее блок БСПИ-10); М – блок концевых выключателей (далее – блок БСПМ-10). Буква К обозначает трехфазное напряжение питания, отсутствует буква – однофазное напряжение питания.</p>						

1.2.3 Параметры питающей сети блока сигнализации положения БСП:

а) токового БСПТ-10М:

- постоянный ток напряжением 24 V;

- однофазный переменный ток напряжением 220V частотой 50 Hz через блок питания БП-20;

б) реостатного БСПР – 10:

- постоянный ток напряжением до 12 V;

- переменный ток напряжением до 12 V частотой 50 Hz.

в) индуктивного БСПИ-10:

- переменный ток напряжением до 12 V частотой 50Hz.

Параметры питающей сети выносного блока питания БП-20 – однофазное переменное напряжение 220 V частотой 50 Hz.

Допустимые отклонения от номинального значения параметров переменного тока питающей сети электродвигателя, БСП, блока БП-20:

- напряжения питания – от минус 15 до плюс 10%;

- частоты питания – от минус 2 до плюс 2 %.

При этом отклонения частоты и напряжения не должны быть противоположными.

1.2.4 Кратность пускового крутящего момента к номинальному при номинальном значении напряжении питания не менее 1,5, а для механизмов с индексом С не менее 1,2.

1.2.5 Усилие на маховике ручного привода при номинальной нагрузке на выходном валу не превышает:

- 50N для механизмов МЭО, МЭОФ с номинальным крутящим моментом на выходном валу до 40 Nm;

- 100 N для механизмов МЭО, МЭОФ с номинальным крутящим моментом на выходном валу до 100 Nm;

- 200 N для механизмов МЭО, МЭОФ с номинальным крутящим моментом на выходном валу выше 100 Nm.

1.2.6 Значение допустимого уровня шума не превышает 80 дБА по ГОСТ 12.1.003-2014 на расстоянии 1 m от корпуса.

1.2.7 Выбег выходного вала механизма при номинальном напряжении питания без нагрузки должен быть не более:

- 1 % полного хода выходного вала - для механизма с временем полного хода 10s и 15s;

- 0,5 % полного хода выходного вала - для механизма с временем полного хода 25s;

- 0,25 % полного хода выходного вала — для механизма с временем полного хода 63s.

1.2.8 Люфт выходного вала механизмов:

- не более 1° для механизмов с номинальным крутящим моментом до 40 N.m при нагрузке равной (25...27)% номинального значения;

- не более 0,75° для механизмов с номинальным крутящим моментом до 100 N.m при нагрузке равной (25...27)% номинального значения;

- не более 0,75° для механизмов с номинальным крутящим моментом более 100 N.m при нагрузке равной (5...6)% номинального значения;

1.2.9 Действительное время полного хода выходного вала механизма при номинальной противодействующей нагрузке, номинальном напряжении питания и нормальных условиях окружающей среды не должно отличаться от значения указанных в таблице 2 более чем на 10%.

1.2.10 Отклонение времени полного хода выходного вала механизмов от действительного значения при изменении напряжения питания от 85 до 110 % номинального значения или изменении температуры окружающей среды от минимального до максимального значения не должно превышать 20%.

1.2.11 Механизмы обеспечивают фиксацию положения выходного вала при отсутствии напряжения питания при усилии не более номинального значения.

1.2.12 Механизмы являются восстанавливаемыми, ремонтпригодными, однофункциональными изделиями.

1.2.13 Средний срок службы механизмов не менее 15 лет.

1.2.14 Габаритные и присоединительные размеры механизмов приведены в приложении А.

1.3 Состав, устройство и работа механизма

1.3.1 Механизмы состоят из следующих основных деталей и узлов (приложение А): редуктора, электропривода, блока сигнализации положения БСП-10, сальникового ввода, ручного привода, рычага.

В состав механизмов МЭОФ вместо рычага входит, ограничитель или регулировочный болт ограничителя положения.

1.3.2 Принцип работы механизма заключается в преобразовании электрического командного сигнала регулирующих и управляющих устройств во вращательное движение выходного вала.

Схемы электрические принципиальные и рекомендуемые схемы подключения механизмов приведены в приложениях Б, В.

В механизмах МЭОФ при исполнении выходного вала с квадратом (приложение А рис. А1) рабочий ход имеет фиксированное значение – 0,25 оборота (90°) или 0,63 оборота (225°). При исполнении выходного вала по ISO ГОСТ 34287-2017 (приложение А рис. А2), рабочий ход имеет значение – 0,25 оборота (90°).

Механизмы МЭОФ (приложение А рис. А2) крепятся непосредственно к арматуре. Механизмы МЭОФ (приложение А рис. А1) через переходник (КМЧ) четырьмя шпильками и двумя штифтами.

1.3.3 Режим работы механизмов с двигателями синхронными ДСР по ГОСТ IEC 60034-1-2014 - повторно-кратковременный реверсивный с частными пусками S4 продолжительностью включений (ПВ) до 25% и номинальной частотой включений до 630 в час при нагрузке на выходном валу в пределах от номинальной противодействующей до 0,5 номинального значения сопутствующей. Допускается работа механизма в кратковременном режиме S2 с номинальной нагрузкой на выходном валу при номинальном напряжении питания электродвигателя продолжительностью не более 3 min. Минимальная величина импульса включения не менее 0,5 ms.

Режим работы механизмов с двигателями АИР по ГОСТ IEC 60034-1-2014 - повторно-кратковременный реверсивный с частными пусками S4 продолжительностью включений (ПВ) до 25% и номинальной частотой включений до 320 в час при нагрузке на выходном валу в пределах от номинальной противодействующей до 0,5 номинального значения сопутствующей. Допускается работа механизма в кратковременном режиме в течение одного часа с частотой включений до 630 в час при ПВ до 25%, со следующим повторением не менее чем через 3 часа. Минимальная величина импульса включения не менее 0,5 s.

При реверсировании электродвигателя механизма интервал времени между включением и выключением на обратное направление должен быть не менее 50 ms.

Управление механизмами – бесконтактное с помощью пускателя бесконтактного реверсивного ПБР-2М (однофазное исполнение) или ПБР-3А (трехфазное исполнение).

1.4 Устройство и работа основных узлов механизма.

1.4.1 Электропривод служит для передачи вращения через редуктор и создания требуемого крутящего момента на выходном валу механизма и обеспечения точной остановки выходного вала. В качестве электропривода механизма применен синхронный двигатель ДСР или асинхронный АИР согласно таблице 2.

Краткие технические характеристики электродвигателей, устанавливаемых в механизмы, приведены в таблицах 3 и 4.

Таблица 3 – Технические характеристики синхронных двигателей ДСР

Тип электродвигателя	Параметры питающей сети		Номинальный момент, N.m	Частота вращения min ⁻¹	Потребляемая мощность, W	Номинальный ток, А
	Напряжение, V	Частота, Hz				
ДСР70-0,1-375	380	50	0,1	375	34	0,18
ДСР 70-0,1-375	220				40	0,2
ДСР110-0,5-187,5	380		0,5	187,5	80	0,35
ДСР110-0,5-187,5	220				100	0,6
ДСР110-1,3-187,5	380		1,3		100	0,55
ДСР110-1,3-187,5	220				160	1,0

При превышении номинального крутящего момента (например, при неправильном выборе механизма по крутящему моменту, при работе механизма на «упор» или при заедании регулирующего органа арматуры) электродвигатель выпадает из синхронизма и издает шум.

Внимание! Наличие шума при работе с нагрузкой меньше 60% номинального значения и исчезающего при нагружении механизма номинальной нагрузкой, не является признаком неисправности.

По защищенности от попадания внутрь твердых частиц (пыли) и воды двигатели ДСР имеют степень защиты IP65 по ГОСТ 14254-2015.

Таблица 4 – Технические характеристики асинхронных двигателей АИР

Тип электродвигателя	Параметры питающей сети		Номинальная мощность, W	Номинальный ток, А	Потребляемая мощность, W	Отношение пускового тока к номинальному	Отношение пускового момента к номинальному	Синхронная частота вращения min ⁻¹
	Напряжение, V	Частота, Hz						
АИР 56В4	380	50	0,18	0,63	281	5,5	2,3	1360
АИР 56А4			0,12	0,44	210			

1.4.2 Редуктор механизма является основным узлом, на котором устанавливаются составные части механизма. Редуктор состоит из корпуса, выходного вала, червячного колеса, червяка, ручного привода, зубчатой передачи.

1.4.3 Ручной привод служит для перемещения выходного вала (регулирующего органа) при монтаже и настройке механизмов, а также в аварийных ситуациях (отсутствии напряжения питания). Перемещение осуществляется вращением маховика ручного привода. Ручной привод расположен на конце червячного вала.

1.4.4 Блок сигнализации положения предназначен для преобразования положения выходного вала механизма в пропорциональный электрический сигнал и сигнализации о крайних и промежуточных его положениях.

В зависимости от заказа, механизм может быть изготовлен с блоком сигнализации положения: реостатный БСПР-10, токовый БСПТ-10М, индуктивный БСПИ-10 или с блоком конечных выключателей БСПМ-10.

Краткая информация по конструктивным особенностям блоков приведена в таблице 5.

Подробная информация приведена в РЭ на соответствующий блок, который входит в комплект поставки механизма.

Тип блока сигнализации положения, наличие блока питания БП-20 оговаривается в договоре (заказе) на поставку механизма.

Таблица 5 – Краткая информация по конструктивным особенностям блока БСП-10

Тип блока	БСПМ-10	БСПТ-10М	БСПР-10	БСПИ-10
Тип устройства	электромеханическое			
Концевые выключатели	Микровыключатели серии Д703 или аналогичные			
Путевые выключатели	Микровыключатели серии Д703 или аналогичные			
Устройство преобразования положения вала в электрический сигнал	-	Токовый датчик (согласующее устройство)	Резистивный датчик	Катушка индуктивности
Местный указатель положения выходного вала механизма	Стрелочный механический*			
* Только для механизмов МЭОФ				

Для заземления корпуса механизма предусмотрен наружный зажим заземления с требованиями по ГОСТ 21130-75.

1.4.5 Регулировочный болт ограничителя положения 10 и 11 (Приложение А, рис. А2) и ограничитель 9 (Приложение А, рис. А1) в механизмах МЭОФ предназначены для ограничения положения регулирующего органа в случае его выхода за пределы рабочего диапазона 0,25 г (90°) из-за возможного несрабатывания концевых выключателей. Примечание – В механизмах МЭОФ с рабочим диапазоном 0,63 г механический ограничитель не устанавливается.

1.5 Маркировка механизма

1.5.1 Маркировка механизма соответствует ТР ТС 010-2011, ГОСТ 4666-2015.

1.5.2 Механизм имеет табличку, на которой нанесены следующие данные:

- товарный знак предприятия – изготовителя;
- условное обозначение механизма;
- потребляемая мощность механизма, kW;
- номинальный ток, А;
- номинальное напряжение питания, V;
- частота тока, Hz;
- режим работы;
- степень защиты;
- надпись «СДЕЛАНО В РОССИИ» на русском языке;
- диапазон температур окружающей среды, в которой будет эксплуатироваться привод;
- номер механизма по системе нумерации предприятия – изготовителя;
- месяц и год изготовления;
- изображение единого знака обращения продукции на рынке государств – членов

Таможенного союза.

1.5.3 На корпусе механизма рядом с заземляющим зажимом нанесен знак заземления. Рельеф знака заземления покрыт эмалью красного цвета.

2 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

2.1 Эксплуатационные ограничения

2.1.1 Требования к месту установки механизма и параметрам окружающей среды являются обязательными как относящиеся к требованиям безопасности.

2.1.2 Продолжительность включений и число включений в час не должны превышать значений, установленных указанным режимом работы механизма (п.1.3.3).

2.2 Подготовка механизма к использованию

2.2.1 Меры безопасности при подготовке к использованию механизма

Эксплуатацию механизма разрешается проводить лицам, имеющим допуск к эксплуатации электроустановок напряжением до 1000 В и ознакомленным с настоящим РЭ.

При этом необходимо руководствоваться требованиями «Правил техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей» (ПТБЭ):

- все работы с механизмом производить при полностью снятом напряжении питания;
- на щите управления необходимо укрепить табличку с надписью «НЕ включать – работают люди»;
- работы, связанные с наладкой, обслуживанием механизма производить только исправным инструментом;
- корпус механизма должен быть заземлен.

Эксплуатация механизма должна осуществляться при наличии инструкции по технике безопасности, учитывающей специфику соответствующего производства и утвержденной главным инженером предприятия-потребителя.

2.2.2 Объем и последовательность внешнего осмотра механизма

Осмотреть механизм и убедиться в отсутствии внешних повреждений. Проверить комплектность поставки механизма в соответствии с паспортом. При установке механизма необходимо предусмотреть свободное место для обслуживания механизма, обеспечить возможность доступа к блоку БСП и ручному приводу.

Проверить с помощью ручного привода легкость вращения выходного вала механизма, повернув его на несколько градусов от первоначального положения. Выходной вал должен вращаться плавно.

Тщательно зачистить место присоединения заземляющего проводника к болту, (приложение А) подсоединить провод сечением не менее 4 мм² и затянуть болт. Проверить сопротивление заземляющего устройства, оно должно быть не более 10 Ω. Место подсоединения заземляющего проводника защитить от коррозии нанесением слоя консистентной смазки.

Проверить работу механизма в режиме реверса от электродвигателя. Для этого:

- подать на механизм МЭО(Ф) однофазное напряжение питания на контакты 1, 2 разъема Х1 (приложение В, рис.В.2), при этом выходной вал механизма должен прийти в движение. Перебросить провод с контакта 2 на контакт 3, выходной вал должен прийти в движение в противоположную сторону:
- подать на механизм МЭО(Ф)-К трехфазное напряжение питания на контакты 1, 2 и 3 разъема Х1 (приложение В, рис. В.1), при этом выходной вал механизма должен прийти в движение. Поменять местами концы любых 2-х проводов, подключенных к контактам 1,2 и 3 при этом вал должен прийти в движение в противоположную сторону.

2.2.3 Порядок монтажа механизмов МЭОФ

Закрепить на механизме МЭОФ монтажные детали (кран, затвор дисков). С помощью ручки ручного привода установить выходной вал механизма в положение «ОТКРЫТО», совместив указатель положения на блоке со смотровым стеклом на крышке в положение «ОТКРЫТО» (в прозрачных частях крышки надпись «ОТКРЫТО» расположена в секторе зеленого цвета), в этом положении механический ограничитель встает на упор. Установить регулирующий орган трубопроводной арматуры в положение «ОТКРЫТО» и установить механизм на трубопроводную арматуру. Закрепить механизм на трубопроводной арматуре, при этом выходной вал механизма и шток регулируемого органа арматуры соединяются втулкой.

Ручным приводом повернуть рабочий орган трубопроводной арматуры в положение «ЗАКРЫТО», совместив указатель положения на блоке со смотровым стеклом на крышке в положение «ЗАКРЫТО» (в прозрачных частях крышки надпись «ЗАКРЫТО» расположена в секторе красного цвета).

Примечание: - В механизмах с полным ходом выходного вала 0,63 г, механический ограничитель перемещения выходного вала не устанавливается. Положение «Закрыто» или «Открыто» механизма определяются исключительно положением рабочего органа арматуры.

При необходимости в механизмах МЭОФ (Приложение А3) возможно с помощью регулировочных болтов ограничителя положения 10 и 11 произвести регулировку.

Внимание! Регулировочные болты ограничителя положения разрешено выкручивать не более 50 мм от корпуса механизма включая головку болта для исключения выхода из зацепления червячной передачи.

Для увеличения угла поворота выходного вала необходимо произвести откручивание регулировочных болтов:

- положение «Открыто» регулировочный болт 11;
- положение «Закрыто» регулировочный болт 10.

Для уменьшения угла поворота выходного вала необходимо произвести закручивание регулировочных болтов:

- положение «Открыто» регулировочный болт 11;
- положение «Закрыто» регулировочный болт 10.

Произвести настройку блока БСП-10 в соответствии с РЭ на блок.

2.2.4 Порядок монтажа механизмов МЭО

Установить механизм на площадку или промежуточную конструкцию, предназначенную для установки механизма, и закрепить механизм. Крепление механизма производится четырьмя болтами. Поворачивая маховик, установить рычаг в положение, соответствующее положению «ЗАКРЫТО» регулирующего органа. Соединить рычаг механизма с регулирующим органом при помощи тяги и отрегулировать ее длину

2.2.5 Электрическое подключение

Подключение внешних электрических цепей к механизму осуществляется через сальниковый ввод 4 на разъем РП10-30 (приложения А) многожильным круглым гибким кабелем диаметром от 7 до 11 mm и сечением проводников каждой жилы должно быть от 0,5 до 1,5 mm², согласно схеме подключения (приложения В). Для этого необходимо открутить гайку сальникового ввода пропустить провод через цанговый зажим. Подсоединить провод. Закрутить гайку сальникового ввода. При легком подергивании кабель не должен выдергиваться и проворачиваться в узле уплотнения, что гарантирует герметичность.

Пайку монтажных проводов цепей внешних соединений к контактам розетки разъема производить оловянно-свинцовым припоем с применением бескислотных флюсов. После пайки флюс необходимо удалить путем промывки мест паяк спиртом, а затем покрыть бакелитовым лаком или эмалью. Провода, идущие к блоку датчика, должны быть пространственно разделены от силовых сетей и экранированы. Сопротивление каждого проводника линии связи и приводом и блоком питания должно быть не более 12 Ω. Проверить мегаометром сопротивление изоляции электрических цепей, значение которого должно быть не менее 20 МΩ. Подать напряжение питания на блок сигнализации положения. Далее настройку выполнять в соответствии с РЭ на конкретный блок.

Внимание! Во избежание перегрузки электродвигателя электрические микровыключатели, ограничивающие крайние положения регулирующего органа, должны срабатывать на 3 ÷ 5⁰ раньше, чем механический ограничитель встанет на упор. Механический ограничитель предназначен для ограничения крайних положений регулирующего органа трубопроводной арматуры на случай выхода из строя микровыключателей.

3 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

3.1 При техническом обслуживании механизма должны выполняться требования безопасности, приведенные в 2.2, а также требования инструкций, действующих в промышленности, где применяется механизм.

Механизм должен подвергаться техническому обслуживанию в соответствии с таблицей 6.

Таблица 6 - Уровни и периодичность проверок

Вид технического обслуживания	Наименование работ	Примечание
Профилактический осмотр	Проверка по 3.2	Периодичность устанавливается в зависимости от производственных условий, но реже одного раза в месяц
Периодическое техническое обслуживание	Проверка по 3.3	Один раз в (1,5-2) года
Плановое техническое обслуживание	Проверка по 3.4	При необходимости, рекомендуется при интенсивной работе не реже одного раза в 6-8 лет, при неинтенсивной – в 10-12
Электродвигатель является неремонтопригодным изделием и не требует специального технического обслуживания		

3.2 Во время профилактических осмотров необходимо проверять:

- состояние наружных поверхностей механизма, при необходимости очистить от грязи и пыли;
- заземляющие зажимы должны быть затянуты и не покрыты ржавчиной;
- проверить затяжку всех крепежных болтов и гаек. Болты и гайки должны быть равномерно затянуты;

3.3 Периодическое техническое обслуживание проводить согласно 3.2 и дополнительно:

- отключить механизм от источника питания;
- снять крышку блока;
- проверить надежность крепления блока к корпусу механизма, надежность подключения внешних кабелей к разъемам блока БСП;
- проверить состояние заземления, при необходимости очистить зажимы заземления и нанести консистентную смазку;
- проверить уплотнение кабельного ввода. При легком подергивании кабель не должен выдергиваться и проворачиваться в узле уплотнения;
- закрыть крышку блока.

Подключить механизм, проверить его работу по 1.3.3, при необходимости произвести настройку блока.

3.4 Плановое техническое обслуживание проводить в следующей последовательности:

- отключить механизм от источника питания;
- отсоединить механизм от арматуры, снять с места установки и последующие работы проводить в мастерской;
- отсоединить блок БСП-10;
- отсоединить электродвигатель;
- открутив болты, снять крышку;
- разобрать редуктор. Произвести диагностику состояния корпуса редуктора, крышек, шестерен, валов, подшипников, шпоночных, резьбовых соединений. Узлы и детали промыть в керосине и высушить. Поврежденные детали заменить;
- подшипники, зубья шестерен и поверхности трения подвижных частей редуктора обильно смазать смазкой ЛИТОЛ-24 ГОСТ 21150-2017. Расход смазки на один механизм составляет 50g. Собрать механизм. Проверить надежность крепления блока БСП, двигателя.

Внимание! Попадание смазки на элементы блока сигнализации положения не допускается.

После сборки механизма произвести обкатку. Режим работы при обкатке 1.3.3.

3.5 Возможные неисправности и способы их устранения

Возможные неисправности и рекомендации по их устранению приведены в таблице 7.

Таблица 7 – Возможные неисправности механизмов

Неисправность	Вероятна причина	Метод устранения
При подключении механизм не работает	Не поступает напряжение питания на двигатель	Проверить поступление напряжения к двигателю. Проверить цепь и устранить неисправность
	Неисправен двигатель	Заменить двигатель
При работе механизма наблюдается чрезмерный нагрев и повышенный шум	Механизм стоит на упоре	Включить в обратную сторону. Проверить настройку БСП-10. При необходимости перенастроить
	Наличие помехи или заклинивание регулирующего органа арматуры	Устранить помеху или заклинивание
	Обрыв фазы в цепи питания двигателя	Проверить цепь питания, устранить обрыв. При необходимости заменить двигатель.
	Межвитковое замыкание в обмотке статора двигателя	Заменить двигатель
Блок БСП-10 работает некорректно	Сбилась настройка	Настроить блок БСП-10 согласно его РЭ
	Блок БСП-10 неисправен	Провести ревизию блока БСП-10 согласно его РЭ. При необходимости заменить.
Отсутствует сигнал блока сигнализации положения	Обрыв сигнальных цепей	Найти обрыв и устранить неисправность
	Сбилась настройка	Настроить блок БСП-10 согласно его РЭ
	Блок БСП-10 неисправен	Провести ревизию блока БСП-10 согласно его РЭ. При необходимости заменить.

3.6 Проверить при установке на объекте максимальное требуемое усилие на рабочем органе с целью выявления возможной перегрузки механизма

3.7 В течение гарантированного срока не допускается производить любые действия, связанные с разборкой механизма и его составных частей, кроме указанных в разделе 2.2 и в 3.2, в противном случае действие гарантийных обязательств предприятия-изготовителя прекращается. Текущий ремонт во время гарантийного срока производит предприятие – изготовитель.

4 ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ И ХРАНЕНИЕ

4.1 Условия транспортирования должны соответствовать условиям хранения «Б» по ГОСТ 15150-69.

Время транспортирования - не более 45 суток. Упакованные механизмы, могут транспортироваться всеми видами крытого транспорта в соответствии с правилами перевозки грузов, действующими на каждом виде транспорта.

4.2 Во время погрузочно-разгрузочных работ и транспортирования, упакованный механизм не должен подвергаться резким ударам и воздействию атмосферных осадков.

Способ укладки упакованных механизмов на транспортное средство должен исключить их самопроизвольное перемещение.

4.3 Хранение механизмов со всеми комплектующими изделиями должно производиться в заводской упаковке в условиях хранения «З» по ГОСТ 15150-69.

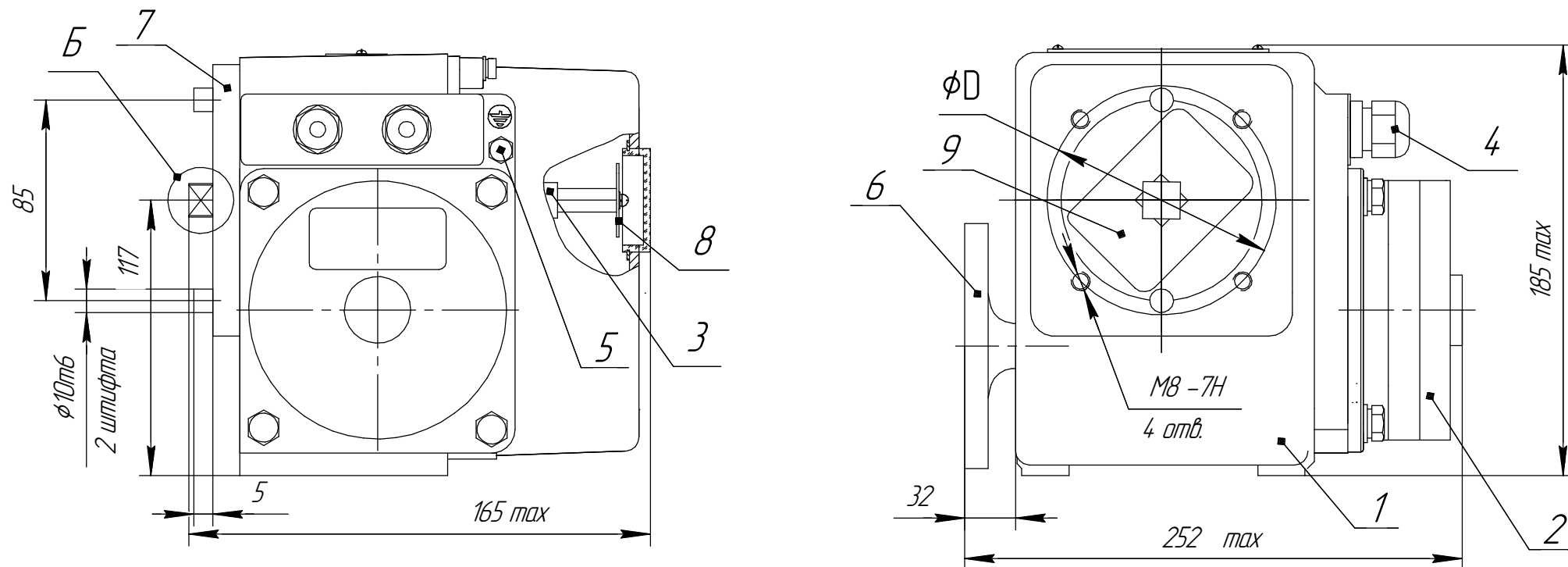
Срок хранения механизма в неповрежденной упаковке предприятия-изготовителя – не более 12 месяцев с момента изготовления.

5. УТИЛИЗАЦИЯ

Механизм не представляет опасности для жизни, здоровья людей и окружающей среды и подлежит утилизации после окончания срока службы по технологии, принятой на предприятии, эксплуатирующем механизм.

Приложение А
(обязательное)

Общий вид, габаритные и присоединительные размеры механизмов



Б(2:1)

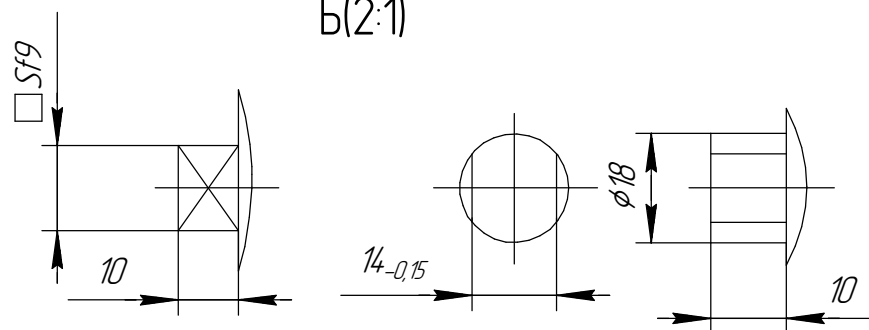


Рисунок А1.1 исполнение
выходного вала с наружным
квадратом $S=14; 17$ (мм)

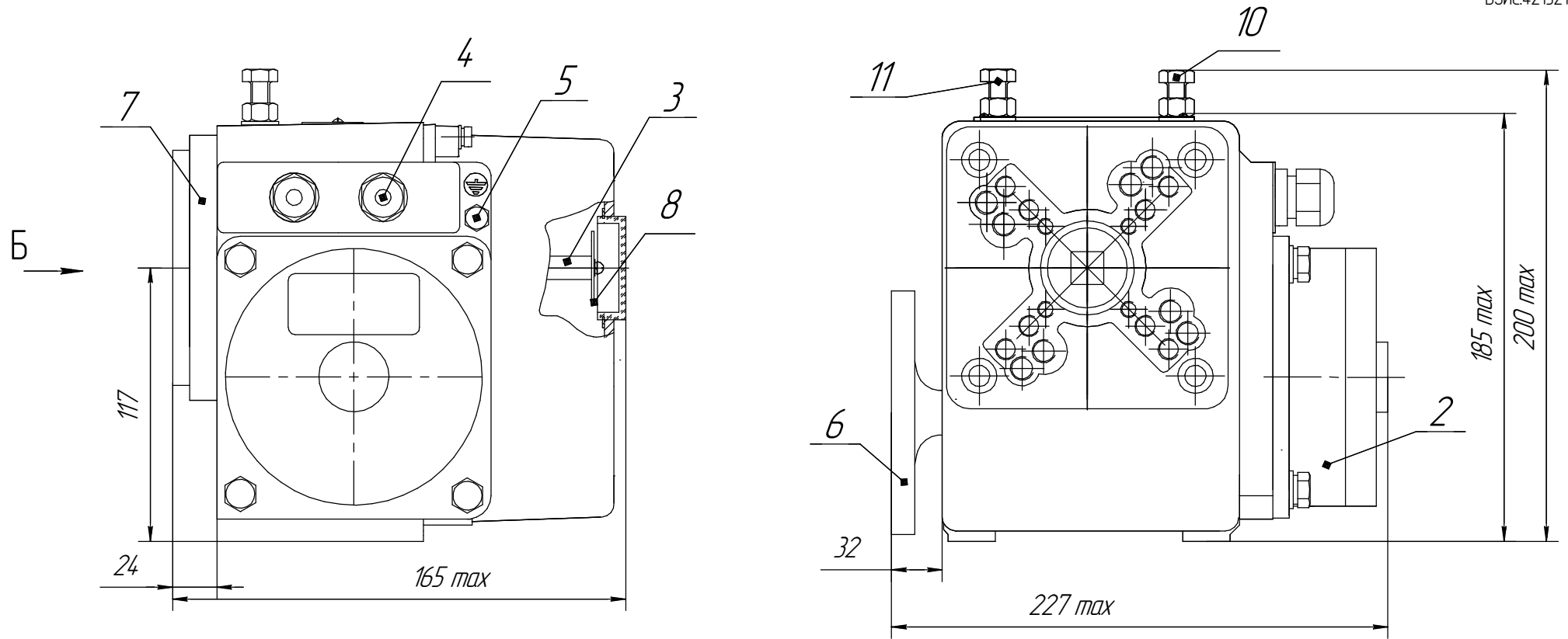
Рисунок А1.2 исполнение
выходного вала с лыской

Таблица А.1

Размеры в мм	
ϕD	$98 \pm 0,1$
	$102 \pm 0,1$

1-редуктор; 2-электродвигатель;
3-блок сигнализации положения БСП-10;
4-сальниковый ввод;
5-болт заземления;
6-привод ручной; 7-фланец;
8-указатель положения;
9-ограничитель, 10-вал.

Рисунок А.1 Механизм МЗОФ группы 40



Б(2:1) Размеры муфты

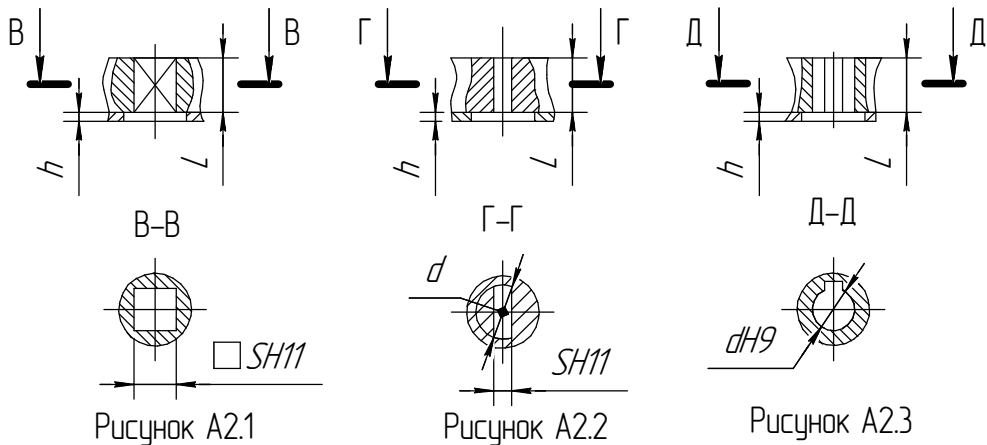


Таблица А2.1

Размеры в мм.				
Исполнение муфты	S	d	h	L
Рисунок А2.1	9-17	—	3	30
Рисунок А2.2		12,1-22,2		
Рисунок А2.3	—	10-22		

- 1-редуктор;
- 2-электродвигатель;
- 3-блок сигнализации положения БСП-10;
- 4-сальниковый ввод;
- 5-болт заземления;
- 6-привод ручной;
- 7-фланец;
- 8-указатель положения;
- 9-муфта выходного вала
- 10,11 – регулировочные болты ограничителя положения.

Размеры в мм.					ISO
$\phi D1$	$50 \pm 0,1$	$\phi d1$	4шт M6-7H	$h=15$	F05
$\phi D2$	$70 \pm 0,1$	$\phi d2$	4шт M8-7H	$h=18$	F07
$\phi D3$	$102 \pm 0,1$	$\phi d3$	4шт M10-7H		F10
$\phi D4$	$80 \pm 0,1$	$\phi d4$	4шт M10-7H		-
$\phi D5$	$98 \pm 0,1$	$\phi d5$	4шт M8-7H		-

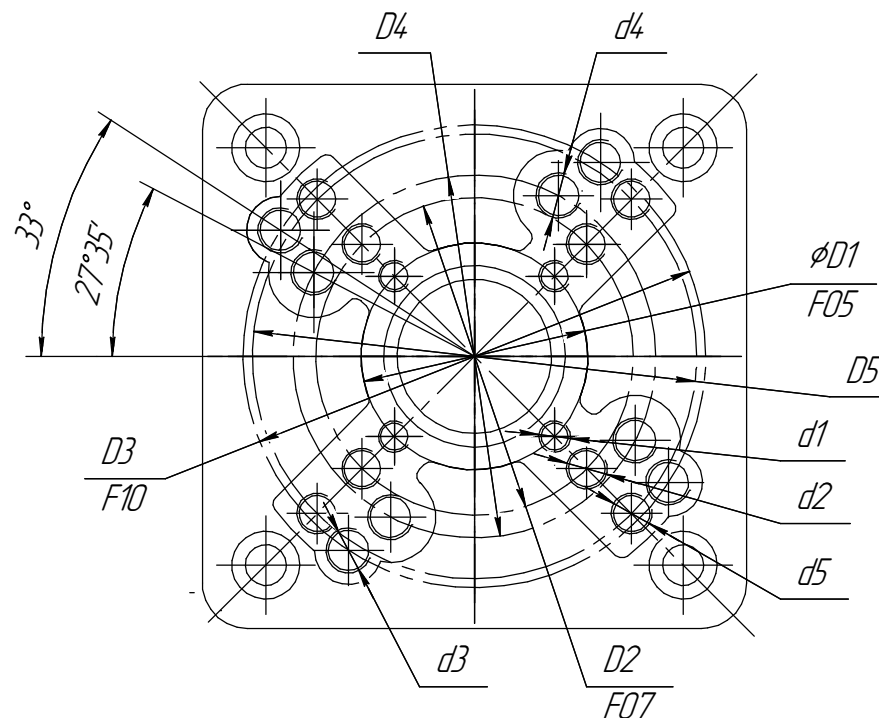


Рисунок А.3 – Присоединительные размеры фланца поз.7

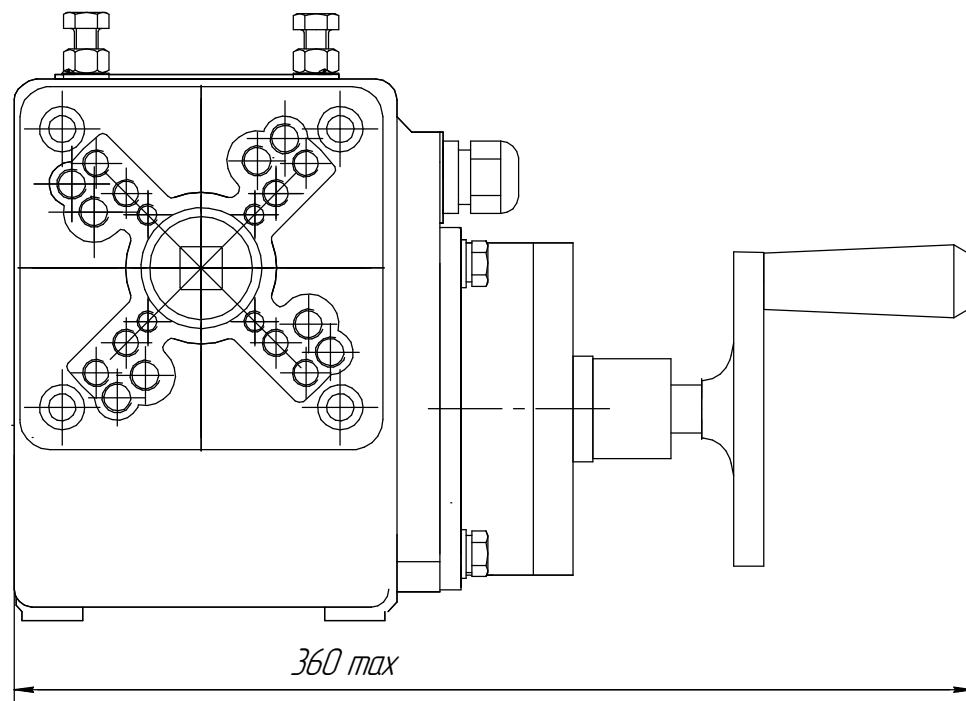
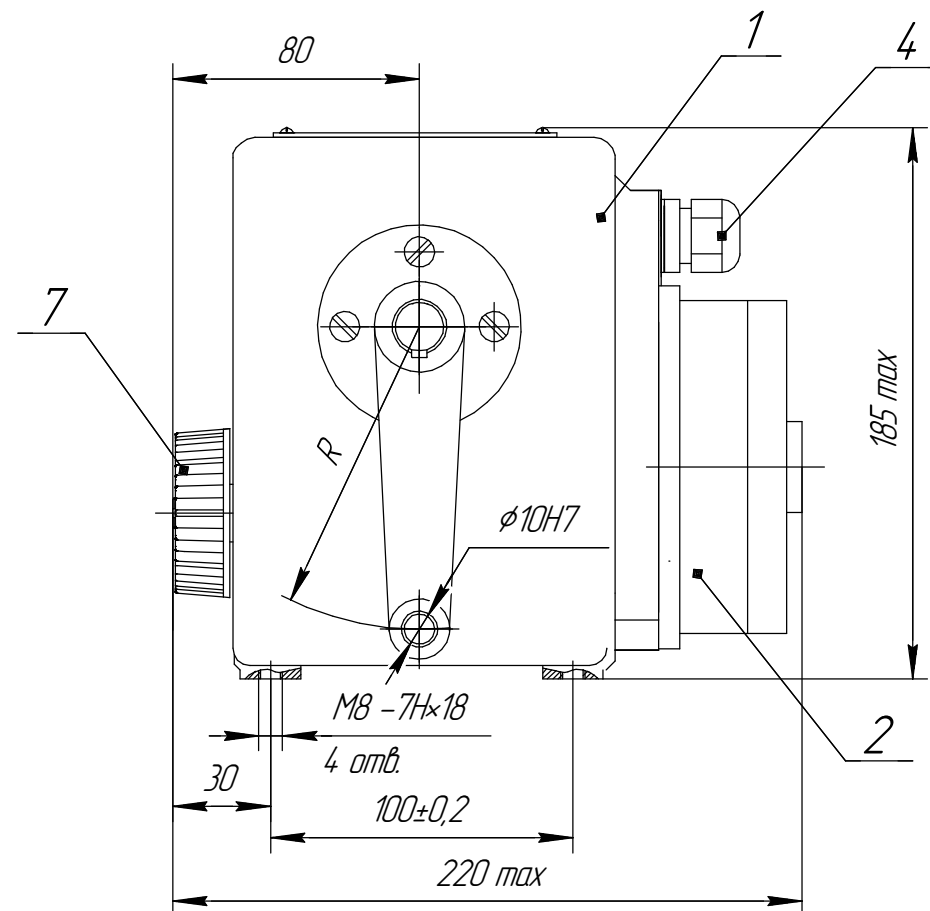
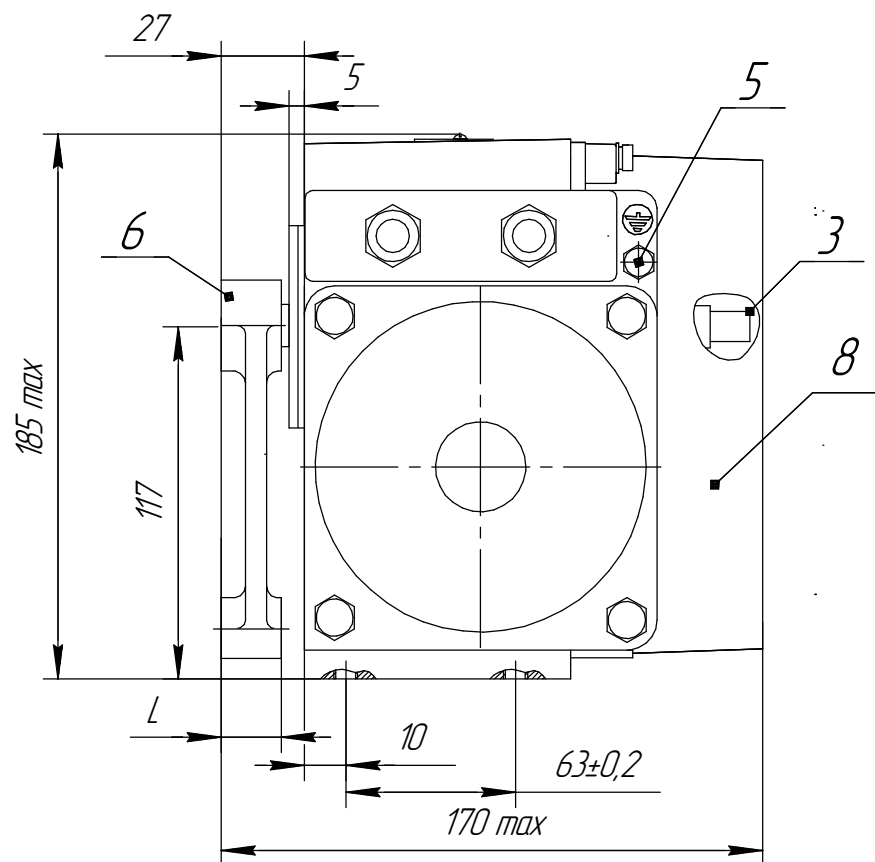


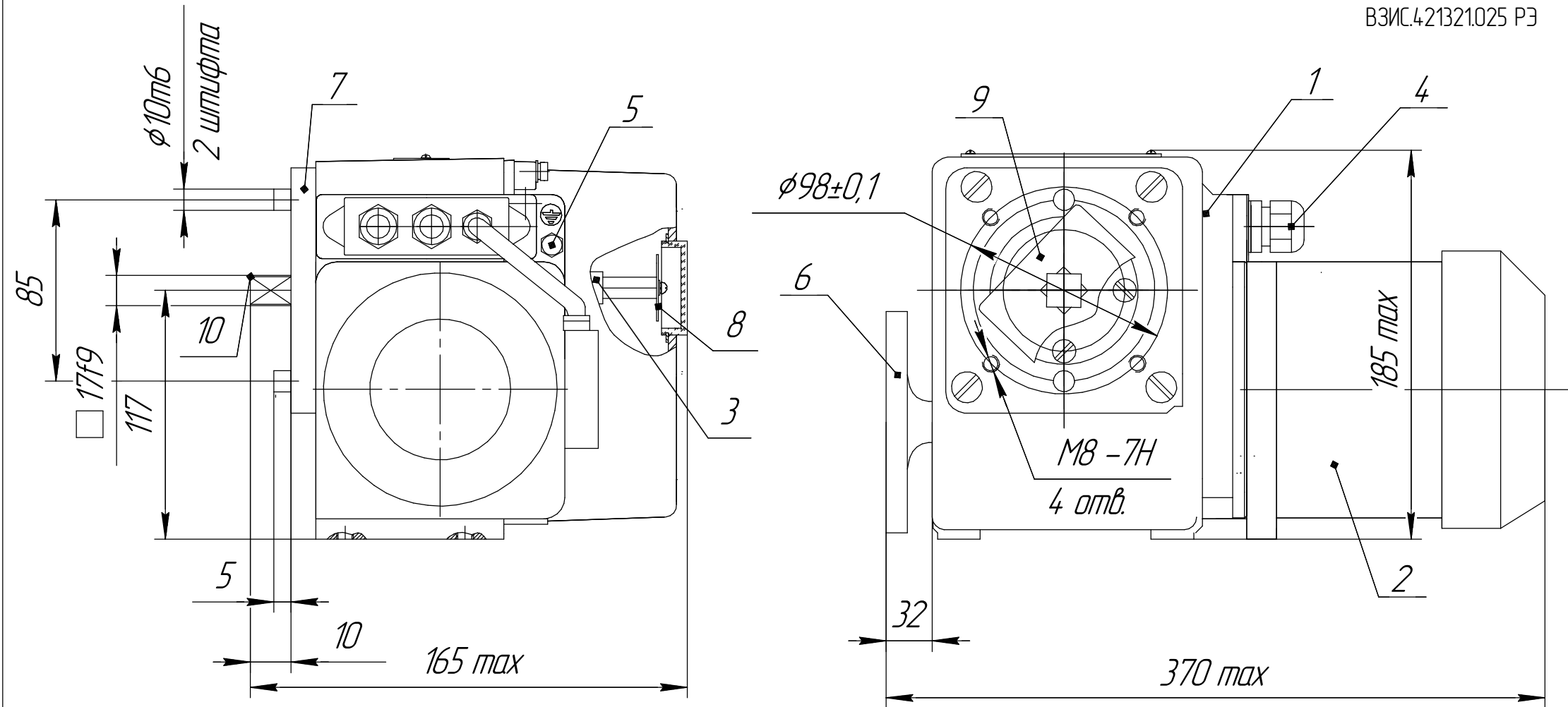
Рисунок А.4 – Механизм МЭОФ группы 160 с внутренним присоединением по ISO: ГОСТ 34287-2017. Остальное см. рисунок А2, А3



Радиус рычага для МЭО-16/63-0,25 и МЭО-16/160-0,63
 $R = 45$; $L = 15$, для остальных $R = 100$; $L = 20$

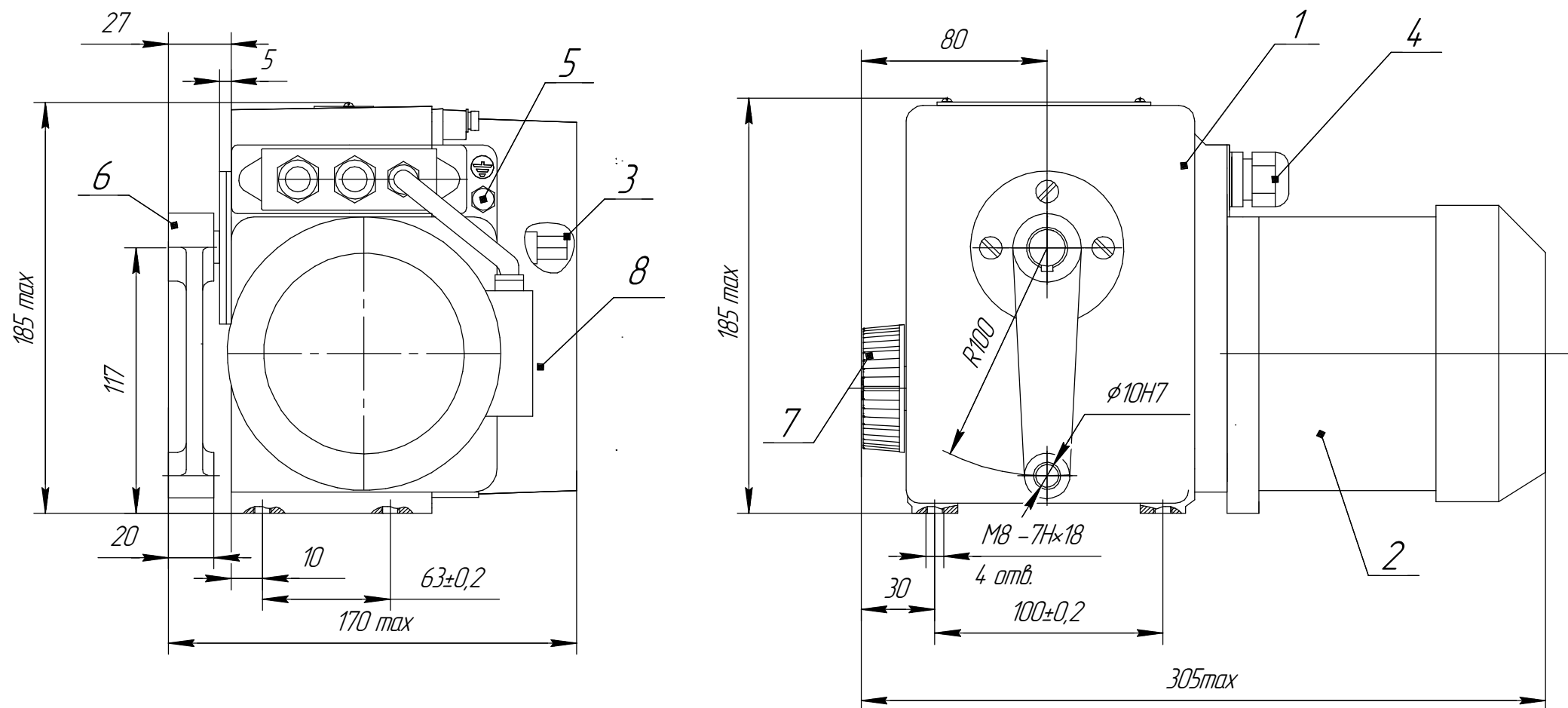
1 – редуктор; 2 – электродвигатель;
 3 – блок сигнализации положения БСП-10;
 4 – сальниковый ввод; 5 – болт заземления;
 6 – рычаг; 7 – привод ручной; 8 – крышка.

Рисунок А.5 – Механизм МЭО группы 40 и группы 160



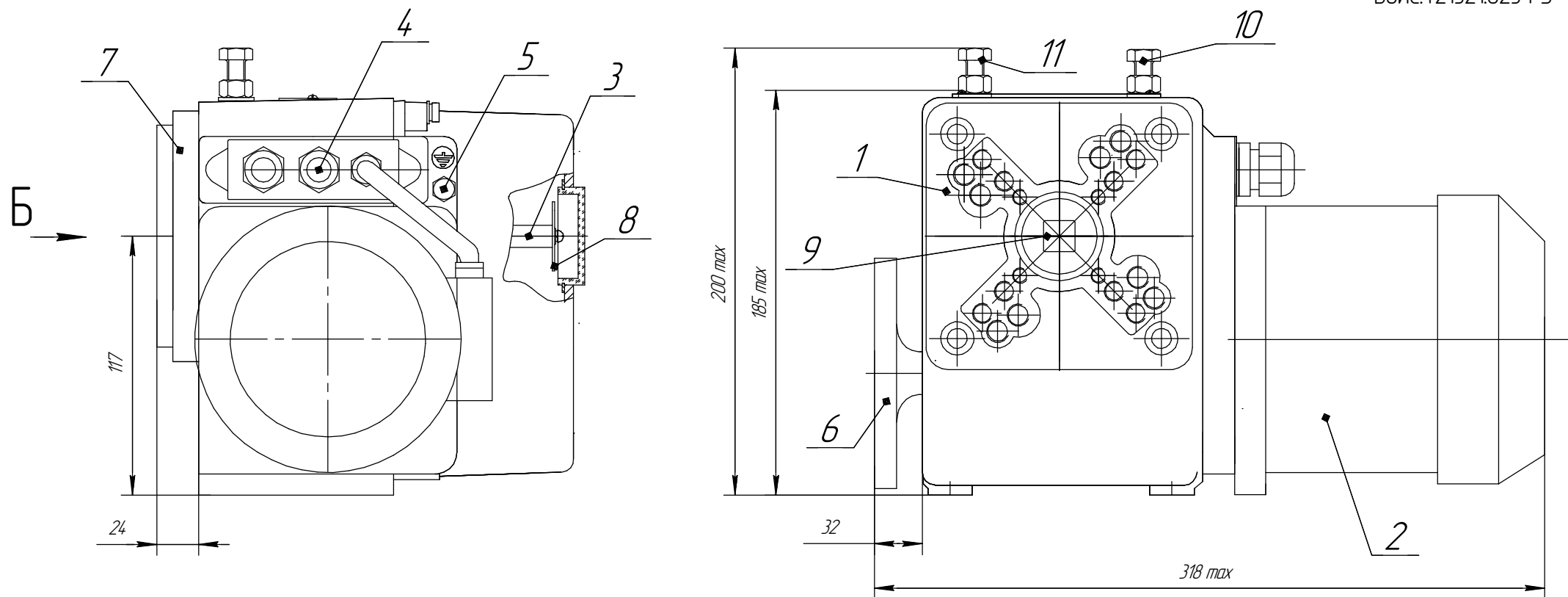
- 1 – редуктор; 2 – электродвигатель (АИР);
 3 – блок сигнализации положения БСП-10;
 4 – сальниковый ввод; 5 – болт заземления; 6 – привод ручной;
 7 – фланец; 8 – указатель положения; 9 – ограничитель, 10 – вал.

Рисунок А.6 – Механизм МЭОФ 65/4-0,25-92СК с наружным выходным квадратным валом

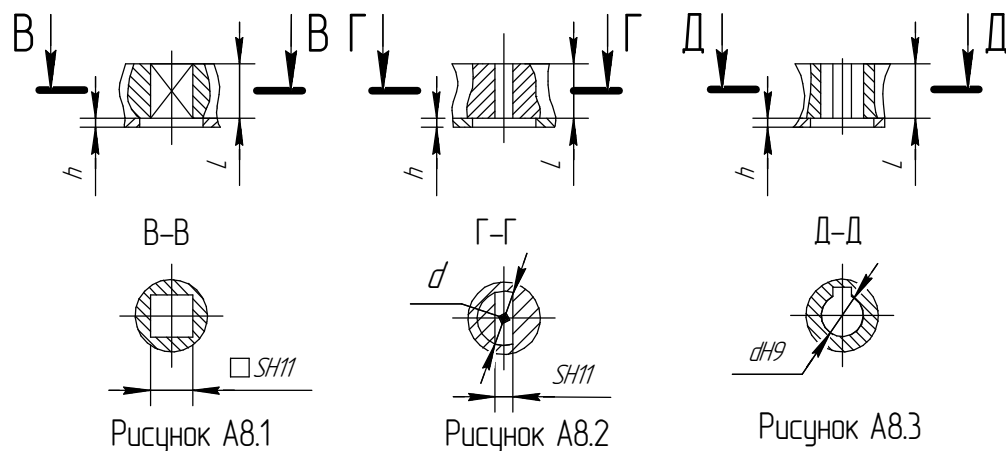


- 1 – редуктор; 2 – электродвигатель (АИР);
 3 – блок сигнализации положения БСП-10;
 4 – сальниковый ввод; 5 – болт заземления;
 6 – рычаг; 7 – привод ручной; 8 – крышка.

Рисунок А.7 – Механизм М30 100/25-0,63-92С



Б(2:1) Размеры муфты



- 1 – редуктор; 2 – электродвигатель АИР;
- 3 – блок сигнализации положения БСП-10;
- 4 – сальниковый ввод; 5 – болт заземления;
- 6 – привод ручной; 7 – фланец;
- 8 – указатель положения; 9 – муфта выходного вала;
- 10,11 – регулировочные болты ограничителя положения.

Размеры в мм.				
Исполнение муфты	S	d	h	L
Рисунок А8.1	9-17	—	3	30
Рисунок А8.2	—	12,1-22,2		
Рисунок А8.3	—	10-22		

ПРИЛОЖЕНИЕ Б (обязательное)

Схемы электрические принципиальные механизма

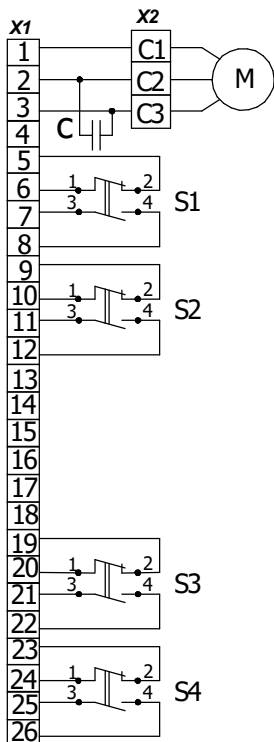


Рисунок Б.1-Схема однофазного механизма с блоком БСПМ-10

S1 - промежуточный выключатель закрытия
 S2 - промежуточный выключатель открытия
 S3 - конечный выключатель закрытия
 S4 - конечный выключатель открытия

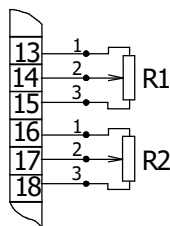


Рисунок Б.2 -Схема механизма с блоком БСПР-10.
 Остальное см.рис. Б.1

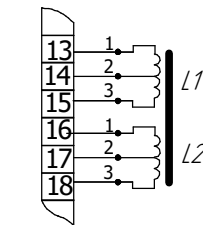


Рисунок Б.3-Схема механизма с блоком БСПИ-10
 Остальное см. рис. Б.1

Таблица Б.1

Диаграмма работы микровыключателей

микро выключатель	контакт соединителя X1	Положение арматуры		
		открыто	промежуточное	закрыто
S1	5-6		■	
	7-8	■		
S2	9-10	■		
	11-12			■
S3	19-20		■	
	21-22	■		
S4	23-24	■	■	
	25-26			■

■ - контакт замкнут

□ - контакт разомкнут



Рисунок Б.4-Схема механизма с блоком БД-20
 Остальное см. рис. Б.1

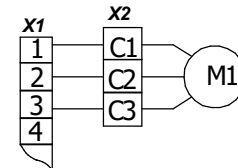


Рисунок Б.5
 Схема трехфазного механизма.
 Остальное см. рис. Б.1

Таблица Б.2 - Условные обозначения

Обозначение	Наименование	Примечание
С	Блок конденсаторов К78-99-250В-9 мкФ	
L1 L2	Катушка индуктивности	
М	Двигатель однофазный ДСР	220V
M1	Двигатель трехфазный ДСР	380V
R1 R2	Датчик реостатный	120 Ом
S1 ...S4	Микровыключатели	
БД-20	Датчик токовый	
X1 X3	Разъемы РП10-30	
X2	Клемник соединительный	

ПРИЛОЖЕНИЕ В (рекомендуемое)

Схемы подключения исполнительного механизма

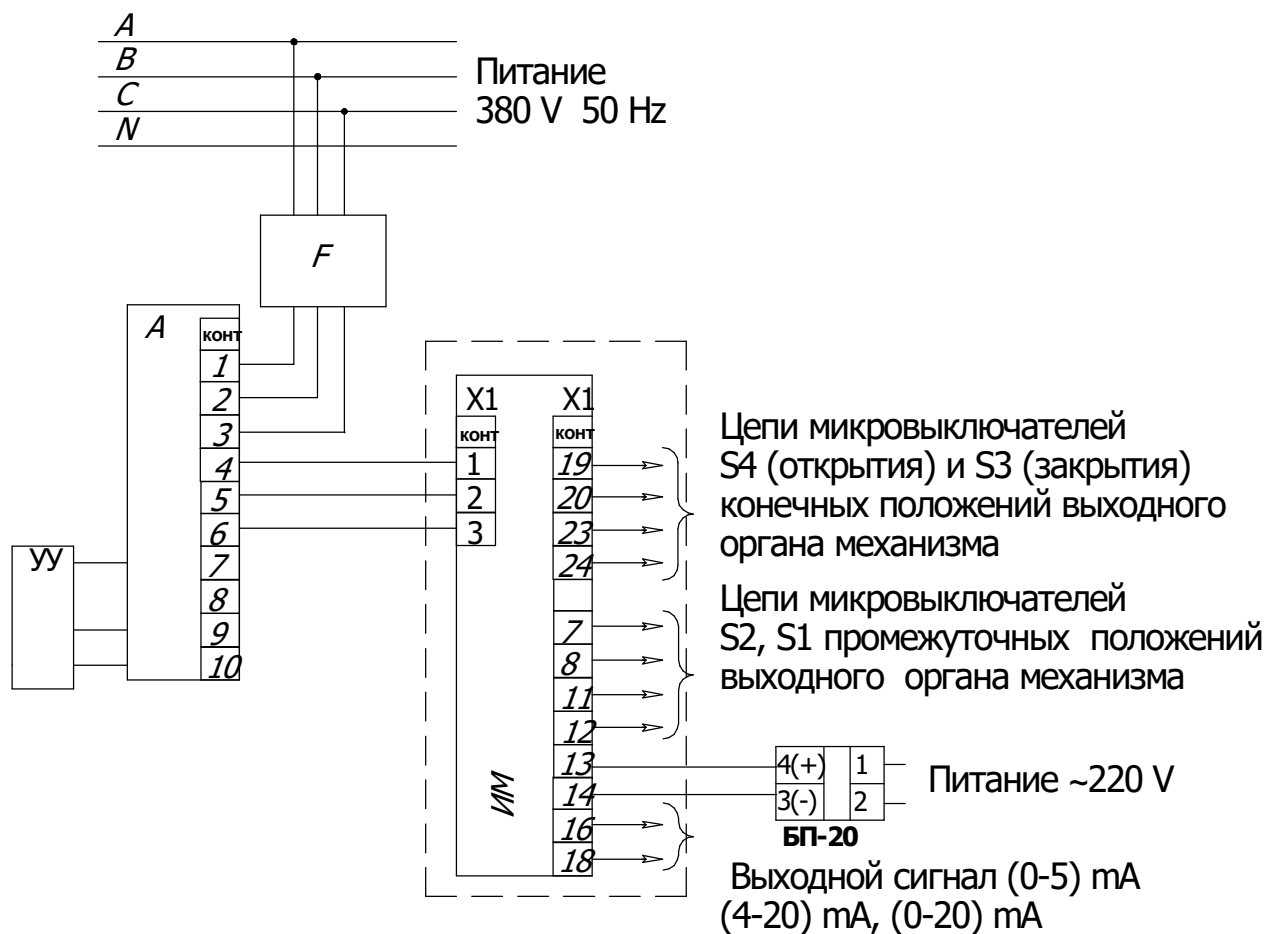


Рисунок В.1 - Схема подключения механизма к сети 380 V с блоком БСПТ-10М при бесконтактном управлении

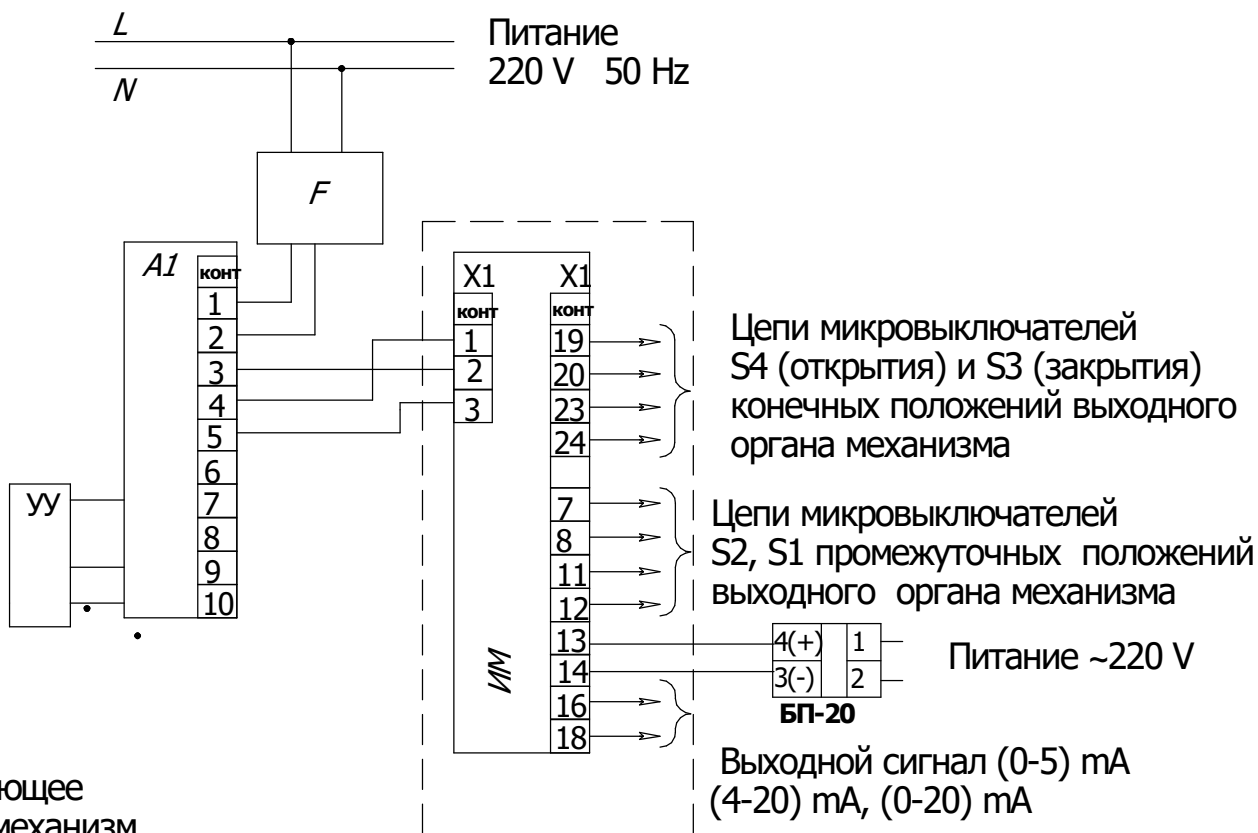


Рисунок В.2 - Схема подключения механизма к сети 220 V с блоком БСПТ-10М при бесконтактном управлении

F - автоматы защиты
A - пускатель ПБР-3А
A1- пускатель ПБР-2М
УУ -устройство управляющее
ИМ - исполнительный механизм
БП- 20 -Блок питания (24V)
X1- разъем РП10-30

Ммкровыключатели конечных и промежуточных положений показаны условно

Приложение Г
(обязательное)

Условное обозначение механизмов

XXXX	-	XX	/	XXX	-	0,XX	X	-	XX	X	-	XXX	X
1		2		3		4	5		6	7		8	9

где:

1. Тип механизма

МЭО – механизм исполнительный электрический однооборотный

МЭОФ – механизм исполнительный электрический однооборотный фланцевый

2. Номинальный крутящий момент на выходном валу, Н.м.

3. Номинальное время полного хода выходного вала, с.

4. Номинальный полный ход выходного вала, об.

5. Обозначение входящего в состав механизма блока:

М – БСПМ-10 (механический);

Р – БСПР-10 (реостатный);

У – БСПТ-10М (токовый);

И – БСПИ-10 (индуктивный).

6. Последние две цифры индекс модификации (в маркировку таблички на механизм не входит)

7. Напряжение питания:

Буква отсутствует – однофазное напряжение;

К – трехфазное напряжение.

8. Климатическое исполнение У, Т, УХЛ;

9. Категория размещения.

Пример записи обозначения механизма типа МЭО с номинальным значением крутящего момента 40 Н.м., номинальным временем полного хода выходного вала 25с, номинальным полным ходом 0,25 об., с токовым блоком, с трехфазным напряжением питания, климатического исполнения У, категории размещения 2 при его заказе или в документации другой продукции, в которой он может быть применен:

“Механизм МЭО-40/25-0,25У-93К-У2”

Пример записи обозначения механизма типа МЭОФ с номинальным значением крутящего момента 80 Н.м. номинальным временем полного хода выходного вала 63с, номинальным полным ходом 0,25 об., с механическим блоком, с трехфазным напряжением питания, климатического исполнения УХЛ, категории размещения 2 при его заказе или в документации другой продукции, в которой он может быть применен:

“Механизм МЭОФ-80/63-0,25М-96К-УХЛ2”.